

日付 \_\_\_\_\_  
仕様書番号 \_\_\_\_\_

## パワーコンディショナ仕様書

型式：H S S－P 5 5 E H T

㊦ 日立アプライアンス株式会社

| 承認                                                                                  | 作成                                                                                  |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|
|  |  |

変更来歴

| 来歴 | 変更日       | 変更内容                      |
|----|-----------|---------------------------|
| 1  | 2018/3/13 | 項 8 JET 認証書(写し)を登録番号記載に変更 |
| 2  |           |                           |
| 3  |           |                           |
| 4  |           |                           |
| 5  |           |                           |
| 6  |           |                           |
| 7  |           |                           |
| 8  |           |                           |
| 9  |           |                           |
| 10 |           |                           |
| 11 |           |                           |
| 12 |           |                           |
| 13 |           |                           |
| 14 |           |                           |
| 15 |           |                           |
| 16 |           |                           |
| 17 |           |                           |
| 18 |           |                           |
| 19 |           |                           |
| 20 |           |                           |
| 21 |           |                           |
| 22 |           |                           |
| 23 |           |                           |
| 24 |           |                           |
| 25 |           |                           |
| 26 |           |                           |

## 1. 一般事項

### 1-1 適用

本仕様書は、低圧系統連系太陽光発電用パワーコンディショナ「HSS-P55EHT」に適用します。太陽電池と接続箱間の配線材料、接続箱とパワーコンディショナ間の配線材料及び連系運転用の配線材料については適用範囲外とさせていただきます。

### 1-2 補修用性能部品の保有期間

パワーコンディショナの補修用性能部品の保有期間は製造打ち切り後 16 年とします。

補修用性能部品とはその商品の機能を維持するために必要な部品です。

### 1-3 製品添付資料

| 項目      | 提出部数               | 備考                |
|---------|--------------------|-------------------|
| 取扱説明書   | 各パワーコンディショナにつき 1 部 | 各パワーコンディショナに同梱します |
| 工事説明書   | 各パワーコンディショナにつき 1 部 | 各パワーコンディショナに同梱します |
| 工事用型紙   | 各パワーコンディショナにつき 1 部 | 各パワーコンディショナに同梱します |
| 出荷検査成績書 | 各パワーコンディショナにつき 1 部 | 各パワーコンディショナに同梱します |

### 1-4 付属品

| 付属部品                      | 数量       | 付属部品                          | 数量      |
|---------------------------|----------|-------------------------------|---------|
| 本体取付板                     | 1 枚      | 圧着端子キャップ 8.0mm <sup>2</sup> 用 | 6 個(アオ) |
| 本体固定用MネジM4×8              | 2 本      | 圧着端子キャップ 5.5mm <sup>2</sup> 用 | 3 個(クロ) |
| 木ネジ4.8×50                 | 11 本     | コード保護材                        | 1 個     |
| 圧着端子 8.0mm <sup>2</sup> 用 | 7 個(予備1) | 太陽光発電用ブレーカ表示ラベル               | 1 枚     |
| 圧着端子 5.5mm <sup>2</sup> 用 | 4 個(予備1) | 整定値シート                        | 1 枚     |

### 1-5 その他

本パワーコンディショナは、(一財)電気安全環境研究所殿が行う太陽光発電用インバータ・系統連系保護装置の任意認証制度による認証試験適合品です。

## 2. 一般条件

### 2-1 設計条件(周囲条件)

- (1) 設置条件：屋内
- (2) 動作温度：－１０～＋４０℃
- (3) 保存温度：－２０～＋５０℃
- (4) 湿度：９０％ＲＨ以下（結露無きこと）

### 2-2 設置条件

パワーコンディショナに同梱されている工事説明書を参照の上、正しく安全に取付けてください。

- (1) パワーコンディショナは壁面に正しい方向で水平に取付けてください。
- (2) パワーコンディショナの取付台数分の質量（製品質量２２ｋｇ（取付板・金具含む）×取付台数）に耐えられる強固な垂直な壁面に取付けてください。  
強度が不足する場合は、板厚２０mm以上の構造用合板を間柱などに確実に固定してから取付けてください。
- (3) 製品周囲は製品の冷却、およびメンテナンス時の作業空間確保のために障害物がないようにしてください。
- (4) 周囲温度－１０～４０℃、湿度３０～９０％以内における湿度変化で結露しない場所に取付けてください。

次のような場所には設置しないでください。

- (1) 壁の変色や排熱が気になる場所
- (2) 温度変化の激しい場所（結露のある場所）
- (3) 換気・風通しの悪い場所や夏場温度が著しく上昇する場所（屋根裏、納戸、押入れ、床下等）
- (4) 多数台を同一の壁面に縦方向へ取り付けること（上方に設置したパワーコンディショナが温度異常となることがあります）
- (5) 著しく湿度の高い場所（湿度９０％を超える場所）
- (6) 過度の水蒸気・油蒸気・煙・塵埃・砂ぼこりや塩分・腐食性物質・爆発性／可燃性ガス・科学薬品・火器・燃焼ガスにさらされる場所及びさらされるおそれのある場所
- (7) 振動または衝撃を受けるところ
- (8) 日本国内で標高１５００mを超える場所
- (9) 機器特性上の電磁音が気になる場所
- (10) 騒音について厳しい制約を受ける場所（寝室の壁への設置は避けることをおすすめします）
- (11) テレビ・ラジオなどのアンテナ、アンテナ線より３m以上間隔をとれない場所
- (12) アマチュア無線のアンテナが近隣にある場所  
近隣にアマチュア無線のアンテナがあるとところに太陽光発電システムを設置すると、太陽光発電システムの機器や配線から発生する電氣的雑音（ノイズ）を感度の高いアマチュア無線機が受信することで通信の障害となる場合がありますので設置はご配慮願います。
- (13) 高周波ノイズを発生する機器のある場所
- (14) 電氣的雑音の影響を受けると困る電気製品の近く  
ＰＬＣ、ＬＡＮなどの通信を利用する機器については、相互に干渉し正常な動作が出来なくなる場合があります。
- (15) 本機の電力線と信号線との並走配線
- (16) 商用電源の電圧を制御する機器（省エネ機など）との併用

(17) その他特殊な条件下(船舶・自動車)での使用

(感電・火災・故障・電磁波雑音の原因となります)

(18) その他特殊な機器(医療機器・通信機器・発電機)への接続

### 2-3 全体構成

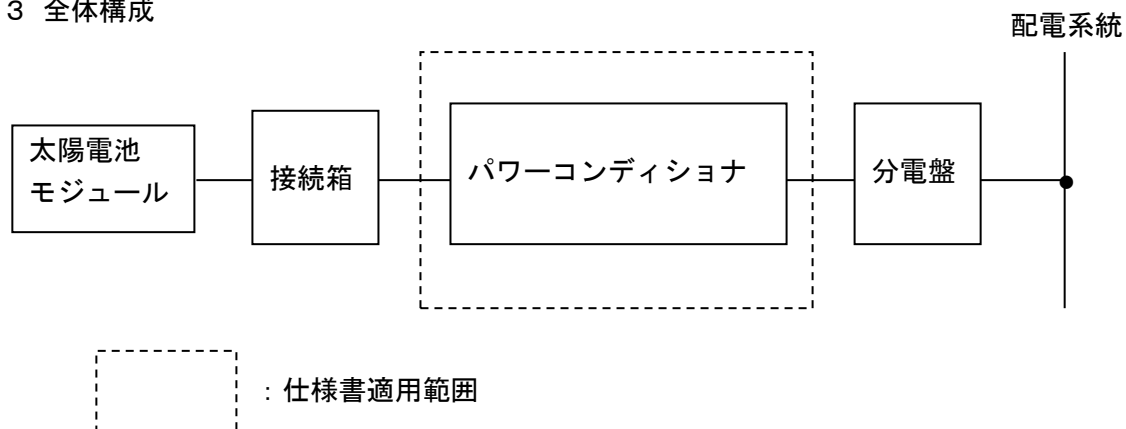


図2-1 全体構成図

## 3. 機器仕様

### 3-1 定格

#### 3-1-1 共通定格

- (1) 定格入力電圧 : DC308V
- (2) 入力電圧範囲 : DC50~450V (太陽電池の開放電圧が450V以下であること)
- (3) 夜間消費電力 : 1W以下
- (4) 夜間皮相電力 : 50Hz : 59.6VA 以下、60Hz : 71.5VA 以下

#### 3-1-2 系統連系運転時定格

- (1) 定格出力 : 5.5kW
- (2) 最大電力追尾範囲 : DC70~450V
- (3) 定格出力電力 : AC202V (単相2線式、但し系統との接続は単相3線式)
- (4) 定格周波数 : 50Hz/60Hz
- (5) 最大入力電流 : 44A

※短絡電流換算で44Aとなるよう設計ください。

※入力電流が大きくなるとパワーコンディショナ内部が高温となるため、抑制運転が発生することがあります。風遠しの良い場所に設置するなど、設置場所にご配慮願います。詳細不明点あれば、弊社担当営業までご連絡願います。

- (6) 定格出力電流 : 27.2A
- (7) 定格時電力変換効率 : 96.5%
- (8) 出力基本波力率 : 0.95以上 (定格出力時) (1.00~0.80で設定可能)

\* 力率設定変更を行った場合、JET 認証品ではなくなります。電力会社との系統連系協議で力率変更要請があった場合のみ変更可とします。

- (9) 高調波電流含有率 : 総合5%、各次3%以下 (定格出力時)
- (10) 連系運転範囲 : 連系点電圧 OVR、UVR設定値による  
系統周波数 OFR、UFR設定値による
- (11) 電圧上昇対策 : 出力制御機能

### 3-1-3 自立運転時定格

- (1) 最大出力 : 1.5 kVA
- (2) 出力電気方式 : 単相2線式
- (3) 定格出力電圧 : AC101V $\pm$ 6V
- (4) 定格出力周波数 : 50Hz/60Hz
- (5) 出力周波数精度 : 定格周波数に対して $\pm$ 1Hz以内
- (6) 最低入力電圧 : DC70V
- (7) 最大出力電流 : 14.9A (実効値)
- (8) 電力変換効率 : 93.5%以上 (定格入力電圧、定格出力時、R負荷、力率0.97以上)

### 3-2 主回路方式

- (1) 変換方式 : 連系運転時—電圧形電流制御方式、自立運転時—電圧形電圧制御方式
- (2) スイッチング方式 : 正弦波PWM方式
- (3) 絶縁方式 : 非絶縁トランスレス方式
- (4) 接地方式 : 直流回路側は非接地方式とし、交流回路側は交流出力の中性線が配電線の柱上変圧器側で接地される方式とする。(但し、自立運転時は非接地)

### 3-3 制御方式

- (1) 電力制御方式 : 最大電力点追尾制御
- (2) 補助制御機能 : 自動電圧調整 (有効電力制御 : 107V以上)
- (3) 運転制御方式 : 自動起動・停止 (起動時ソフトスタート)
- (4) 起動電圧 : DC70V $\pm$ 3V以上300秒以上継続
- (5) 停止電圧 : DC50V $\pm$ 2V

### 3-4 表示機能

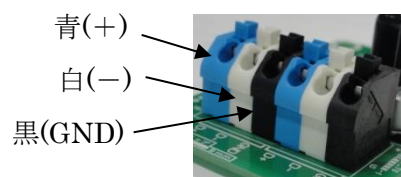
#### 3-4-1 本体表示部

- (1) 連系運転ランプ : 青色LED (系統連系運転中に点灯、待機中は点滅)
  - (2) 抑制運転ランプ : 赤色LED (電圧上昇抑制運転中、または出力制御機能動作中に点滅)  
(周囲温度上昇抑制運転中に点灯)
  - (3) 自立運転ランプ : 緑色LED (自立運転中に点灯、待機中は点滅)
  - (4) 発電電力 : 7セグメントLED2桁で表示 (小数点1桁) 単位 [kW]
  - (5) 総積算発電電力量 : 7セグメントLED6桁で表示 単位 [kWh]
  - (6) 発電電力 (kW) 表示ランプ : 橙色LED (発電電力を表示中に点灯)
  - (7) 総積算発電電力量 (kWh) 表示ランプ : 赤色LED (総積算発電電力量を表示中に点灯)
- ※総積算発電電力量は表示切替スイッチを押すことにより、発電電力表示を総積算発電電力量の表示に切替えて表示します。約1分間表示した後、自動的に発電電力表示にもどります。

#### 3-4-2 遠隔表示等対応

但し、日立アプライアンス (株) 指定の装置に限ります。

- (1) インターフェース : EIA485シリアル通信 2ポート
- (2) 最長ケーブル長 : 最大100m
- (3) 接続方式 : スプリング接続
- (4) 適用電線 : 単線 . . .  $\phi$ 0.4 $\sim$  $\phi$ 0.6mm  
より線 . . .  $\phi$ 0.3 $\sim$  $\phi$ 1.25mm<sup>2</sup>



[端子部]

### 3-5 その他仕様

(1) 多数台連系対応の単独運転防止機能を採用（ステップ注入付周波数フィードバック方式）

(2) 新FRT（系統事故時運転継続）要件対応

(3) 力率一定制御：0.80～1.00（0.01毎）

※力率設定変更を行った場合、JET認証品ではなくなります。電力会社との系統連系協議で力率変更要請があった場合のみ変更可とします。

(4) 復電後の連系復帰：手動／自動選択

※復電後の連系復帰を手動にした場合、JET認証品ではなくなります。電力会社との系統連系協議で手動への変更要請があった場合のみ変更可とします。

(5) 連系運転時系統周波数自動判別機能（起動時に自動判別）

(6) 出力電力抑制機能

太陽電池の発電能力が、パワーコンディショナの発電能力を超える場合、自動的に出力する電力を制限します。

(7) 入力電力抑制機能

太陽電池からの入力電力がパワーコンディショナの許容最大入力を超える場合、自動的に入力電力を制限します。直流入力電圧と入力電力との関係を図3-1に示します。

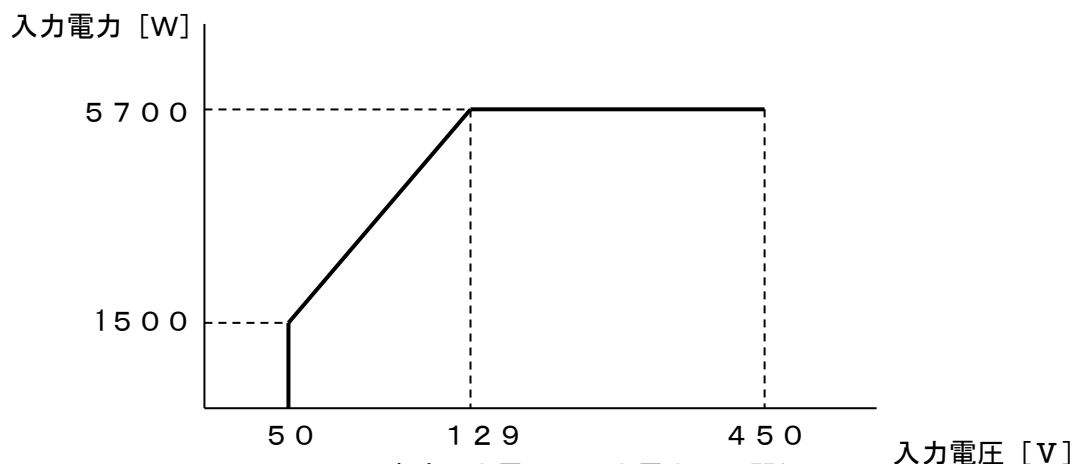


図3-1 直流入力電圧と入力電力との関係

(4) 騒音

定格出力時 : 25 dB（A特性）

※本体正面の中央部の高さで前面に1mはなれた距離で測定

(5) 外形寸法 : 幅620×奥行182×高260（mm）

(6) 質量 : 約21 kg

(7) 梱包 : 個別梱包

(8) 配線・配置

取付板をあらかじめ壁面にネジ止めし、これに本体を取付け固定する。

端子台の位置は、正面右側上部。

端子の並びは左からN（太陽電池－）/P（太陽電池＋）/E（アース）/ U（系統AC200V）/ O（系統中性線）/W（系統AC200V）/U1（自立運転出力）/V1（自立運転出力）とする。

（端子台構造は貫通式とし、内部に温度ヒューズ内臓）

### 3－6 出力制御機能について

2015年1月22日公布の再生可能エネルギー特別措置法施行令規則の一部を改正する省令と関連告示に対応しています。

出力制御機能に対応した表示ユニット（別売）を設置することにより、出力制御機能に対応することができます。出力制御ユニット（別売）1台でパワーコンディショナ10台まで出力抑制制御ができます。

なお、本パワーコンディショナだけでは出力制御機能を動作させることはできませんのでご留意願います。また、出力制御機能の詳細につきましては、各電力会社のホームページをご覧ください。

また、通信に関わるランニングコスト（インターネット回線契約に伴う回線料費用など）は、お客さままでご負担いただくことになります。

#### 4-1 系統連系保護機能

| 系統連系保護機能     | 整定値   |                                                                                                        |
|--------------|-------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 系統過電圧 (OVR)  | 検出相数  | 2相 (単相3線式の中性線と両側電圧間)                                                                                   |
|              | 検出レベル | 115V (整定値範囲 110~120V、0.5V刻み)                                                                           |
|              | 検出時限  | 1.0秒 (整定値範囲 0.5~2.0秒、0.1秒刻み)                                                                           |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 系統不足電圧 (UVR) | 検出相数  | 2相 (単相3線式の中性線と両側電圧間)                                                                                   |
|              | 検出レベル | 85V (整定値範囲 80~89V、0.5V刻み)                                                                              |
|              | 検出時限  | 1.0秒 (整定値範囲 0.5~2.0秒、0.1秒刻み)                                                                           |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 周波数上昇 (OFR)  | 検出相数  | 1相 (両側電圧間)                                                                                             |
|              | 検出レベル | 50Hz地区: 51.0Hz<br>(整定値範囲 50.5~52.5Hz、0.1Hz刻み)<br>60Hz地区: 61.0Hz<br>(整定値範囲 60.5~63.0Hz、0.1Hz刻み)         |
|              | 検出時限  | 0.6秒 (整定値範囲 0.5~2.0秒、0.1秒刻み)                                                                           |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 周波数低下 (UFR)  | 検出相数  | 1相 (両側電圧間)                                                                                             |
|              | 検出レベル | 50Hz地区: 47.5Hz<br>(整定値範囲 47.5~49.5Hz、0.1Hz刻み)<br>60Hz地区: 58.5Hz<br>(整定値範囲 57.0~59.5Hz、0.1Hz刻み)         |
|              | 検出時限  | 1.0秒 (整定値範囲 0.5~2.0秒、0.1秒刻み)                                                                           |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 保護リレー復帰時間    | 整定値   | 300秒 (整定値範囲 10~300秒 (10秒刻み)、手動復帰)                                                                      |
| 電圧上昇抑制機能     | 制御方法  | 出力制御 (有効電力制御)。出力を0に制御                                                                                  |
|              | 検出レベル | 109V (整定値範囲 107.0~113.0V、0.5V刻み)                                                                       |
| 出力基本波力率      | 整定値   | 1.00 (整定値範囲 0.80~1.00、0.01刻み)<br>※力率設定変更を行った場合、JET 認証品ではなくなります。<br>電力会社との系統連系協議で力率変更要請があった場合のみ変更可とします。 |
| 出力制御抑制速度     | 整定値   | 5分 (整定値範囲 5分~10分、1分刻み)<br>※出力制御機能が動作したときのみ有効です。                                                        |
| 受動的単独運転検出    | 方式    | 周波数変化率方式                                                                                               |
|              | 検出レベル | 0.1Hz (整定値固定)                                                                                          |
|              | 検出時間  | 0.5秒以下 (整定値固定)                                                                                         |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 能動的単独運転検出    | 方式    | ステップ注入付周波数フィードバック方式                                                                                    |
|              | 検出レベル | ±5Hz (周波数) / ±2.5Hz (周波数偏差) (整定値固定)                                                                    |
|              | 検出時間  | 瞬時 (整定値固定)                                                                                             |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 直流分検出        | 検出レベル | 292mA (整定値固定)                                                                                          |
|              | 検出時限  | 0.5秒以下 (整定値固定)                                                                                         |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 直流過電圧        | 検出レベル | 450V (整定値固定)                                                                                           |
|              | 検出時限  | 0.5秒以下 (整定値固定)                                                                                         |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |
| 直流不足電圧       | 検出レベル | 50V (整定値固定)                                                                                            |
|              | 検出時限  | 0.5秒以下 (整定値固定)                                                                                         |
|              | 解列箇所  | ゲートブロック                                                                                                |
| 交流過電流        | 検出レベル | 43.0V (整定値固定)                                                                                          |
|              | 検出時限  | 0.5秒以下 (整定値固定)                                                                                         |
|              | 解列箇所  | 機械的開閉箇所およびゲートブロック                                                                                      |

## 4-2 FRT 機能

### (1) 瞬時電圧低下

[残電圧 52%]

1 秒間継続の瞬時電圧低下(定格電圧の 52%、位相変化 $\pm 41^\circ$ )時に運転継続する。電圧復帰後、0.1s 以内に瞬時電圧低下発生前の有効電力出力の 80%以上の出力を行う。

[残電圧 20%]

1 秒間継続の瞬時電圧低下(定格電圧時の 20%)時に運転継続する。電圧復帰後 0.1s 以内に、瞬時電圧低下発生前の有効電力出力の 80%以上の出力を行う。

[残電圧 0%]

1 秒間継続の瞬時電圧低下(定格電圧時の 0%)時にゲートブロックする。電圧復帰後 0.2s 以内に、瞬時電圧低下発生前の有効電力出力の 80%以上の出力を行う。

## 5. パワーコンディショナ自己診断機能

パワーコンディショナ本体の保護機能動作時、系統の異常などを検出した場合、本体表示部にお知らせコードを表示します。コードが「E」で始まるものは系統側、「F」で始まるものはパワーコンディショナ側(自立運転の内容は除く)に原因があることを意味します。「E」で始まるお知らせコードを表示したとき、「F」で始まるお知らせコードを表示したとき、それぞれのお知らせコードが8回累積したらいずれの場合もブザーが約3秒間鳴ります。表5-1にお知らせ表示コード一覧を示します。お知らせ表示コードは新しいものから順に最大48個まで過去に遡って確認可能です。

表 5—1 お知らせ表示コード一覧

| お知らせ<br>表示コード | 抑制運転<br>ランプ | 異常内容      | 状況                                    |
|---------------|-------------|-----------|---------------------------------------|
| E 001         |             | 系統過電圧     | 系統電圧が整定値以上                            |
| E 002         |             | 系統不足電圧    | 系統電圧が整定値以下                            |
| E 003         |             | 系統周波数上昇   | 系統周波数が整定値以上                           |
| E 004         |             | 系統周波数低下   | 系統周波数が整定値以下                           |
| E 005         |             | 系統瞬時過電圧   | 短時間のうちに系統電圧が大きく上昇                     |
| E 008         |             | 単独運転検出 1  | 受動的方式 (位相跳躍検出)                        |
| E 009         |             | 単独運転検出 2  | 能動的な方式                                |
| E 011         | ★           | 電圧上昇抑制    | 出力電圧制限による系統電圧上昇の抑制                    |
| E 012         | ★           | 電圧上昇抑制限界  | 出力電圧制限の限界でも系統電圧が低下しない                 |
| E 013         |             | 系統瞬時不足電圧  | 瞬間的な系統電圧低下                            |
| E 201         |             | 自立運転時過負荷  | 自立運転時にパワーコンディショナが出力する交流電流が<br>閾値を超えた  |
| E 202         |             | 出力過電圧     | 自立運転時にパワーコンディショナが出力する交流電圧が<br>閾値を超えた  |
| E 203         |             | 出力不足電圧    | 自立運転時にパワーコンディショナが出力する交流電圧が<br>閾値を下回った |
| F 001         |             | 直流過電流 1   | 太陽電池から入力される電流が閾値を超えた                  |
| F 002         |             | 直流過電流 2   | 太陽電池から入力される電流が閾値を超えた                  |
| F 003         |             | 太陽電池過電圧   | 太陽電池から入力される電圧が閾値を超えた                  |
| F 005         |             | 直流地絡      | 太陽電池からパワーコンディショナへの配線が地絡した             |
| F 006         |             | 直流過電圧 1   | 昇圧後電圧が閾値を超えた                          |
| F 007         |             | 直流過電圧 2   | 昇圧後電圧が閾値を超えた                          |
| F 009         |             | 地絡センサ異常   | 地絡センサが故障している                          |
| F 010         | ●           | コンバータ温度異常 | コンバータ側素子の温度が閾値を超えた                    |
| F 012         |             | コンバータ異常   | 上記以外のコンバータ異常                          |
| F 101         |             | 直流分検出     | インバータに流れる直流電流が閾値を超えた                  |
| F 102         |             | 交流過電流 1   | パワーコンディショナが出力する交流電流が閾値を超えた            |
| F 103         |             | 交流過電流 2   | パワーコンディショナが出力する交流電流が閾値を超えた            |
| F 108         |             | 端子台ヒューズ異常 | 端子台の温度ヒューズが動作                         |
| F 109         |             | 系統誤接続     | 系統の端子を誤って接続している                       |
| F 110         | ●           | インバータ温度異常 | インバータ側素子の温度が閾値を超えた                    |
| F 111         |             | インバータ異常   | 上記以外のインバータ異常                          |
| F 402         |             | 通信異常 1    | 基板内のマイコン間通信異常                         |
| F 403         |             | 通信異常 2    | 基板内のマイコン間通信異常                         |
| F 404         |             | マイコンリセット  | マイコンがリセットした                           |
| F 405         |             | スイッチ異常    | 動作スイッチ故障                              |
| F 406         |             | EEPROM 異常 | EEPROM への情報の読み書きに失敗した                 |

●：点灯、★：点滅

## 6. 通信機能

本機種は通信機能を搭載しており、ケーブル(市販品)を使用することにより表示ユニット(HSS-D50D)やその他の太陽光発電計測表示機器に接続することができます。

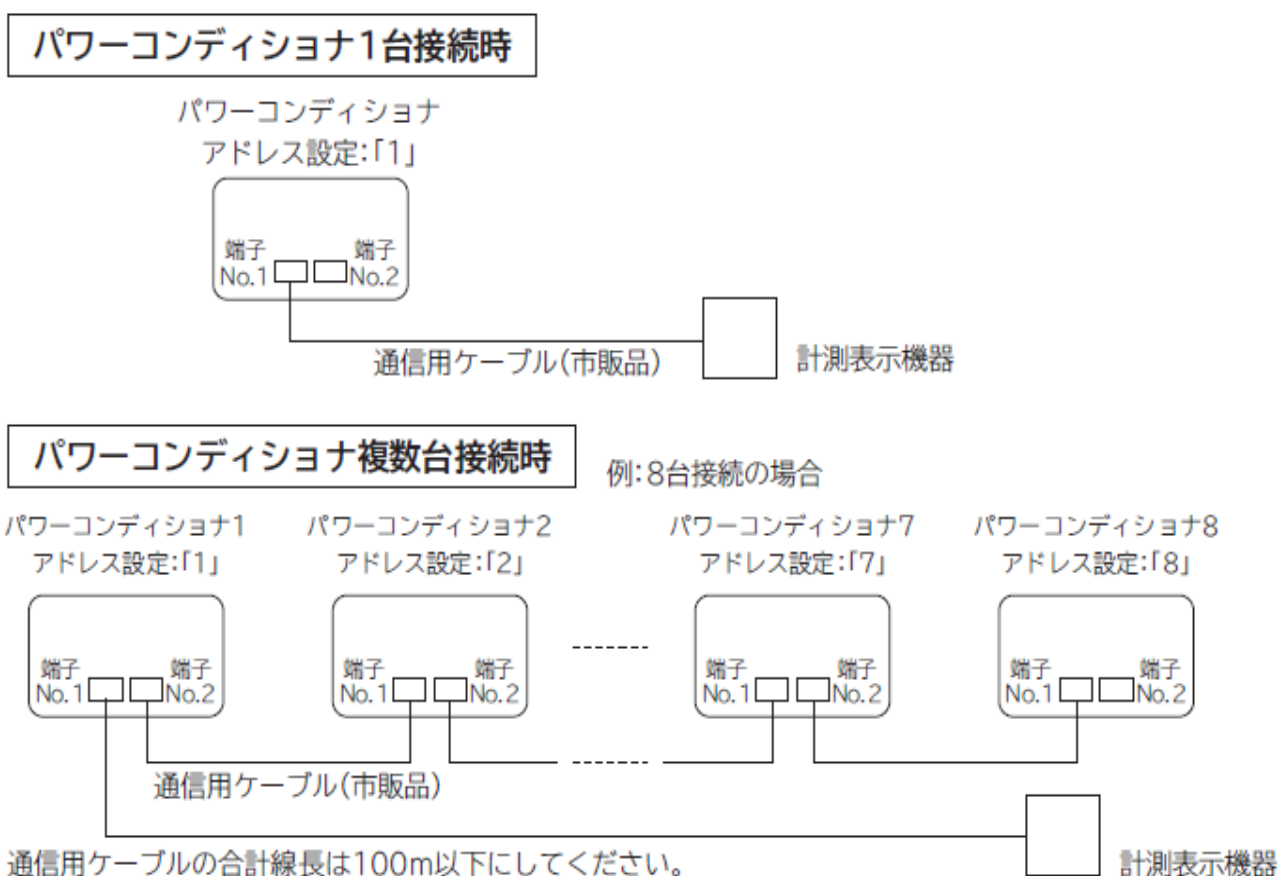
接続可能なパワーコンディショナ台数：1～10 台

推奨通信用ケーブル：ビニルキャブタイヤ丸型コード VCTF 3 芯(導体サイズ撚り線 0.3～1.2mm<sup>2</sup>)相当

※ノイズ環境によってはシールド付ケーブルが必要となる場合があります。

最大配線長：100m (複数台接続時は使用するケーブルの合計線長を 100m 以下にしてください。)

### 6. 1. 接続結線図



### 6. 2. 仕様

#### (1) 電氣的仕様

E I A - 4 8 5 準拠

二線式、半二重、マルチポイントシリアル接続

#### (2) 最大配線長

1 0 0 m

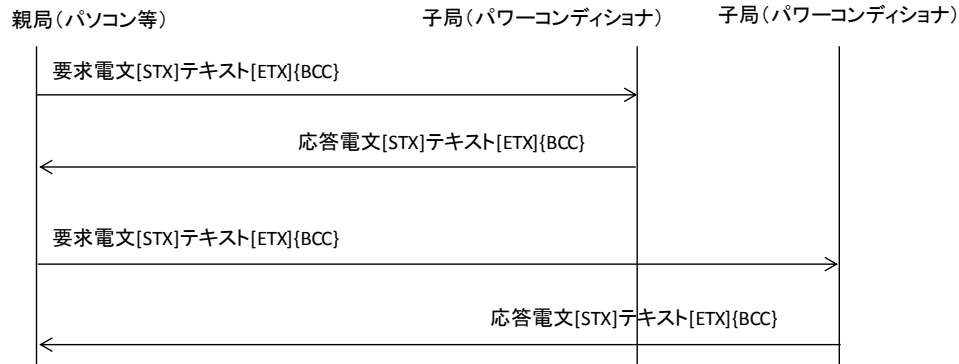
#### (3) 通信仕様

- ・ 通信速度 : 1 9 2 0 0 b p s
- ・ 同期方式 : 調歩同期
- ・ 伝送方式 : ビットシリアル

- ・ビット送出順序 : L S B (最下位ビット) より送出
- ・伝送コード : J I S X O 2 0 1 8ビット符号 (A S C I I)
- ・データ長 : 8ビット
- ・パリティ : なし
- ・スタートビット : 1ビット
- ・ストップビット : 1ビット

### 6. 3. 通信手順

#### (1) 手順概要



#### (2) タイミング規定

- T 1 = 150ms [STX]を受信してから[BCC]を受信するまでの最大待ち時間
- T 2 = 200ms [BCC]を送信してから[BCC]を受信するまでの最大待ち時間
- T 3 = 20ms [BCC]を受信してから応答電文を送信するまでの最小待ち時間
- T 4 = 20ms [BCC]を送信してから電文を送信するまでの最小待ち時間

### 6. 4. 上位機器（親局）の通信手順

#### (1) 初期状態

送信すべき要求電文がある場合は、最後に電文を受信してから T 3 以上経過後に要求電文を送信し、応答電文待ち状態に移行する。

#### (2) 応答電文待ち状態

- イ) 要求電文送信完了後、T 2 以内に[STX]を受信した場合は、電文受信待ち状態に移行する。
- ロ) T 2 以内に[STX]を受信できなかった場合は、初期状態に移行する。
- ハ) [STX]以外の受信は、無視する。

#### (3) 電文受信待ち状態

- イ) 要求電文送信完了後、T 2 以内に BCC までの全データを受信した場合は、次により処理を行う。
  - ・ BCC が正常かつアドレス等が正常の場合、初期状態に移行する。
  - ・ 上記以外 (BCC 異常、アドレス異常等) の場合、初期状態に移行する。
- ロ) T 2 以内に BCC までの全データを受信できなかった場合は、初期状態に移行する。
- ハ) [STX]を受信した場合は、電文の開始として、それまで受信したデータは破棄し、新たに電文を受信する。
- ニ) テキストデータ ([STX]と[ETX]の間) 受信中に、[STX] [ETX]以外の制御コード (00hex~1Fhex)を受信した場合は、初期状態に移行する。

- ホ) 受信エラー（パリティエラー、フレーミングエラー、オーバーランエラー）が発生した場合は、その受信電文を無視し、初期状態に移行する。
- ヘ) 電文が規定長を超えた場合は、電文を破棄し、初期状態に移行する。

## 6. 5. パワーコンディショナ（子局）の通信手順

### （１）初期状態

- イ) [STX]を受信した場合は、電文受信待ち状態に移行する。
- ロ) [STX]以外を受信した場合は、受信内容を全て無視する。

### （２）電文受信待ち状態

- イ) [STX]を受信してから、T 1 以内に BCC までの全データを受信した場合は、次により処理を行う。
  - ・ BCC が正常かつアドレス等が正常の場合  
要求電文を受信してから T 3 以上経過後に応答電文を送信し、初期状態に移行する。  
要求電文の内容がおかしい場合（未定義など）は、異常応答し、初期状態に移行する。
  - ・ 上記以外の場合、初期状態に移行する。
- ロ) T 1 以内に BCC までの全データを受信できなかった場合は、初期状態に移行する。
- ハ) [STX]を受信した場合は、電文の開始として、それまで受信したデータは破棄し、新たに電文を受信する。
- ニ) テキストデータ（[STX]と[ETX]の間）受信中に、[STX][ETX]以外の制御コード（00hex～1Fhex）を受信した場合は、初期状態に移行する。
- ホ) 受信エラー（パリティエラー、フレーミングエラー、オーバーランエラー）が発生した場合は、その受信電文を無視し、初期状態に移行する。
- ヘ) 電文が規定長を超えた場合は、電文を破棄し、初期状態に移行する。

## 6. 6. 出力トランシーバのオンオフ切り替え

- 半二重二線式のため、親局、子局ともにライントランシーバを制御する。
- イ) 電文送信完了後（BCC 送信完了後）は、T 3 以内に出力トランシーバをオフする。

## 6. 7. 送受信プロトコル

### （１）電文長

電文長は最大 2 5 6 バイトとする。

### （２）要求電文の構成

|                                           |         |                         |             |
|-------------------------------------------|---------|-------------------------|-------------|
| [STX]<子局局番><親局局番><コマンド><パラメータ>[ETX] {BCC} |         |                         |             |
| [STX]                                     | : 1 バイト | : 02h                   |             |
| <子局局番>                                    | : 2 バイト | : 3031h~3039h           | : "01"~"09" |
| <親局局番>                                    | : 2 バイト | : 3331h                 | : "31"      |
| <コマンド>                                    | : 1 バイト | : 52h                   | : "R"       |
| <パラメータ>                                   | : 1 バイト | : 61h                   | : "a"       |
| [ETX]                                     | : 1 バイト | : 03h                   |             |
| {BCC}                                     | : 1 バイト | : [STX]の次から[ETX]までの XOR |             |

### (3) 応答電文の構成

#### (3-1) 正常応答

[STX]<ヘッダ><子局局番><コマンド><パラメータ><情報内容>[ETX]{BCC}

|         |                |               |                           |
|---------|----------------|---------------|---------------------------|
| [STX]   | : 1 バイト        | : 02h         |                           |
| <ヘッダ>   | : 2 バイト        | : 3030h       | : "00"                    |
| <子局局番>  | : 2 バイト        | : 3031h~3039h | : "01"~"09"               |
| <コマンド>  | : 1 バイト        | : 41h         | : "A"                     |
| <パラメータ> | : 1 バイト        | : 61h         | : "a"                     |
| <情報内容>  | : 最大 2 4 7 バイト |               | : 情報データを ASCII コードに変換したもの |
| [ETX]   | : 1 バイト        | : 03h         |                           |
| {BCC}   | : 1 バイト        |               | : [STX]の次から[ETX]までの XOR   |

#### (3-2) 異常応答 (通信エラー)

[STX]<ヘッダ><子局局番><コマンド><パラメータ><情報内容>[ETX]{BCC}

|         |         |               |                         |
|---------|---------|---------------|-------------------------|
| [STX]   | : 1 バイト | : 02h         |                         |
| <ヘッダ>   | : 2 バイト | : 3331h       | : "31"                  |
| <子局局番>  | : 2 バイト | : 3031h~3039h | : "01"~"09"             |
| <コマンド>  | : 1 バイト | : 41h         | : "A"                   |
| <パラメータ> | : 1 バイト | : 62h         | : "b"                   |
| <情報内容>  | : 2 バイト | : 3830h       | : "80"                  |
| [ETX]   | : 1 バイト | : 03h         |                         |
| {BCC}   | : 1 バイト |               | : [STX]の次から[ETX]までの XOR |

### 6. 8. 情報データの構成

<データ 1>","<データ 2>","...","<データ n>

n: 整数

データ間は、"," (2ch) を挿入する。

## 6. 9. データ内容

### 6. 9. 1. データ内容一覧

| No.(n) | 内容       | データ範囲         | 単位     | ASCII変換後<br>サイズ(バイト) | 備考1              | 備考2           |
|--------|----------|---------------|--------|----------------------|------------------|---------------|
| 1      | 運転状態     | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 2      | 系統異常状態1  | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 3      | 系統異常状態2  | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 4      | 通信異常状態   | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 5      | 故障状態1    | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 6      | 故障状態2    | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 7      | 故障状態3    | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 8      | 外部ステータス  | 00h~ffh       | -      | 2                    | 10. 2ビットマップ詳細参照  |               |
| 9      | (未定義:予約) | 01            | -      | 2                    | 固定値              |               |
| 10     | 直流電圧     | 0000~9999     | 0.1V   | 4                    | 0~999.9V         |               |
| 11     | 直流電流     | -99999~99999  | 0.01A  | 6                    | -999.99~999.99A  |               |
| 12     | 直流電力     | -99999~99999  | 0.01kW | 6                    | -999.99~999.99kW |               |
| 13     | 交流電圧     | 0000~9999     | 0.1V   | 4                    | 0~999.9V         |               |
| 14     | 交流電流     | 00000~99999   | 0.01A  | 5                    | 0~999.99A        |               |
| 15     | 交流電力     | -99999~99999  | 0.01kW | 6                    | -999.99~999.99kW | EN:瞬時発電電力計測値  |
| 16     | (未定義:予約) | 000           | -      | 3                    | 固定値              |               |
| 17     | 積算発電電力量  | 000000~999999 | 1kWh   | 6                    | 0~999999kWh      | EN:積算発電電力量計測値 |
| 18     | (未定義:予約) | 000000        | -      | 6                    | 固定値              |               |
| 19     | (未定義:予約) | 00000         |        | 5                    | 固定値              |               |
| 20     | (未定義:予約) | 00000         |        | 5                    | 固定値              |               |
| 21     | (未定義:予約) | 000000        |        | 6                    | 固定値              |               |
| 22     | (未定義:予約) | 000000        |        | 6                    | 固定値              |               |
| 23     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |
| 24     | (未定義:予約) | 00000         |        | 5                    | 固定値              |               |
| 25     | (未定義:予約) | 00000         |        | 5                    | 固定値              |               |
| 26     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |
| 27     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |
| 28     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |
| 29     | (未定義:予約) | 00000         |        | 5                    | 固定値              |               |
| 30     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |
| 31     | (未定義:予約) | 0000          |        | 4                    | 固定値              |               |

・“(マイナス)は、2dh

・“(”と表記)は、20h

## 6. 9. 2. ビットマップ詳細

### (1) 運転状態

|      | 名称    | 値0              | 値1     | 備考        |
|------|-------|-----------------|--------|-----------|
| bit7 | 連系運転  | 連系状態以外(停止または自立) | 連系状態   | EN:系統連系状態 |
| bit6 | (未定義) |                 |        | 0固定       |
| bit5 | (未定義) |                 |        | 0固定       |
| bit4 | (未定義) |                 |        | 0固定       |
| bit3 | 停止    | 停止以外            | 停止状態   | EN:停止状態   |
| bit2 | 故障    | 故障状態以外          | 故障状態   | 本体表示F***  |
| bit1 | 系統異常  | 系統異常状態以外        | 系統異常状態 | 本体表示E***  |
| bit0 | (未定義) |                 |        | 0固定       |

### (2) 系統異常状態1

|      | 名称      | 値0         | 値1        | 備考                 |
|------|---------|------------|-----------|--------------------|
| bit7 | (未定義)   |            |           | 0固定                |
| bit6 | 系統OV    | 系統OV未検出状態  | 系統OV検出状態  | 本体表示E001,E202,E005 |
| bit5 | 系統UV    | 系統UV未検出状態  | 系統UV検出状態  | 本体表示E002,E203      |
| bit4 | 系統OF    | 系統OF未検出状態  | 系統OF検出状態  | 本体表示E003           |
| bit3 | 系統UF    | 系統UF未検出状態  | 系統UF検出状態  | 本体表示E004           |
| bit2 | 受動の方式検出 | 受動の方式未検出状態 | 受動の方式検出状態 | 本体表示E008           |
| bit1 | 能動の方式検出 | 能動の方式未検出状態 | 能動の方式検出状態 | 本体表示E009           |
| bit0 | (未定義)   |            |           | 0固定                |

### (3) 系統異常状態2

|      | 名称       | 値0           | 値1         | 備考            |
|------|----------|--------------|------------|---------------|
| bit7 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit6 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit5 | 電圧上昇抑制動作 | 電圧上昇抑制動作状態以外 | 電圧上昇抑制動作状態 | 本体表示E011,E012 |
| bit4 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit3 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit2 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit1 | (未定義)    |              |            | 0固定           |
| bit0 | (未定義)    |              |            | 0固定           |

### (4) 通信異常状態

|      | 名称    | 値0 | 値1 | 備考  |
|------|-------|----|----|-----|
| bit7 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit6 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit5 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit4 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit3 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit2 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit1 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit0 | (未定義) |    |    | 0固定 |

### (5) 故障状態1

|      | 名称     | 値0          | 値1        | 備考                                             |
|------|--------|-------------|-----------|------------------------------------------------|
| bit7 | 直流過電圧  | 直流入力過電圧状態以外 | 直流入力過電圧状態 | 本体表示F003                                       |
| bit6 | (未定義)  |             |           | 0固定                                            |
| bit5 | 直流地絡   | 直流地絡状態以外    | 直流地絡状態    | 本体表示F005                                       |
| bit4 | 制御回路異常 | 制御回路異常状態以外  | 制御回路異常状態  | 本体表示 <b>F402,F405,F406</b> ,F012               |
| bit3 | 温度上昇異常 | 温度上昇異常状態以外  | 温度上昇異常状態  | 本体表示F010,F110                                  |
| bit2 | 交流過電流  | 交流過電流状態以外   | 交流過電流状態   | 本体表示F102,F103,E201                             |
| bit1 | システム異常 | システム異常状態以外  | システム異常状態  | 本体表示F009,F108,F109,F001,F002,F006, <b>F007</b> |
| bit0 | (未定義)  |             |           | 0固定                                            |

(下線部はPCS重故障に相当。詳細下記)

### (6) 故障状態2

|      | 名称      | 値0          | 値1        | 備考       |
|------|---------|-------------|-----------|----------|
| bit7 | 直流分検出   | 直流分未検出状態    | 直流分検出状態   | 本体表示F101 |
| bit6 | (未定義)   |             |           | 0固定      |
| bit5 | (未定義)   |             |           | 0固定      |
| bit4 | (未定義)   |             |           | 0固定      |
| bit3 | インバータ異常 | インバータ異常状態以外 | インバータ異常状態 | 本体表示F111 |
| bit2 | (未定義)   |             |           | 0固定      |
| bit1 | (未定義)   |             |           | 0固定      |
| bit0 | (未定義)   |             |           | 0固定      |

### (7) 故障状態3

|      | 名称    | 値0 | 値1 | 備考  |
|------|-------|----|----|-----|
| bit7 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit6 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit5 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit4 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit3 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit2 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit1 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit0 | (未定義) |    |    | 0固定 |

### (8) 外部ステータス

|      | 名称    | 値0 | 値1 | 備考  |
|------|-------|----|----|-----|
| bit7 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit6 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit5 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit4 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit3 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit2 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit1 | (未定義) |    |    | 0固定 |
| bit0 | (未定義) |    |    | 0固定 |

※異常フラグ(E\*\*\*, F\*\*\*)がON/OFFするタイミング

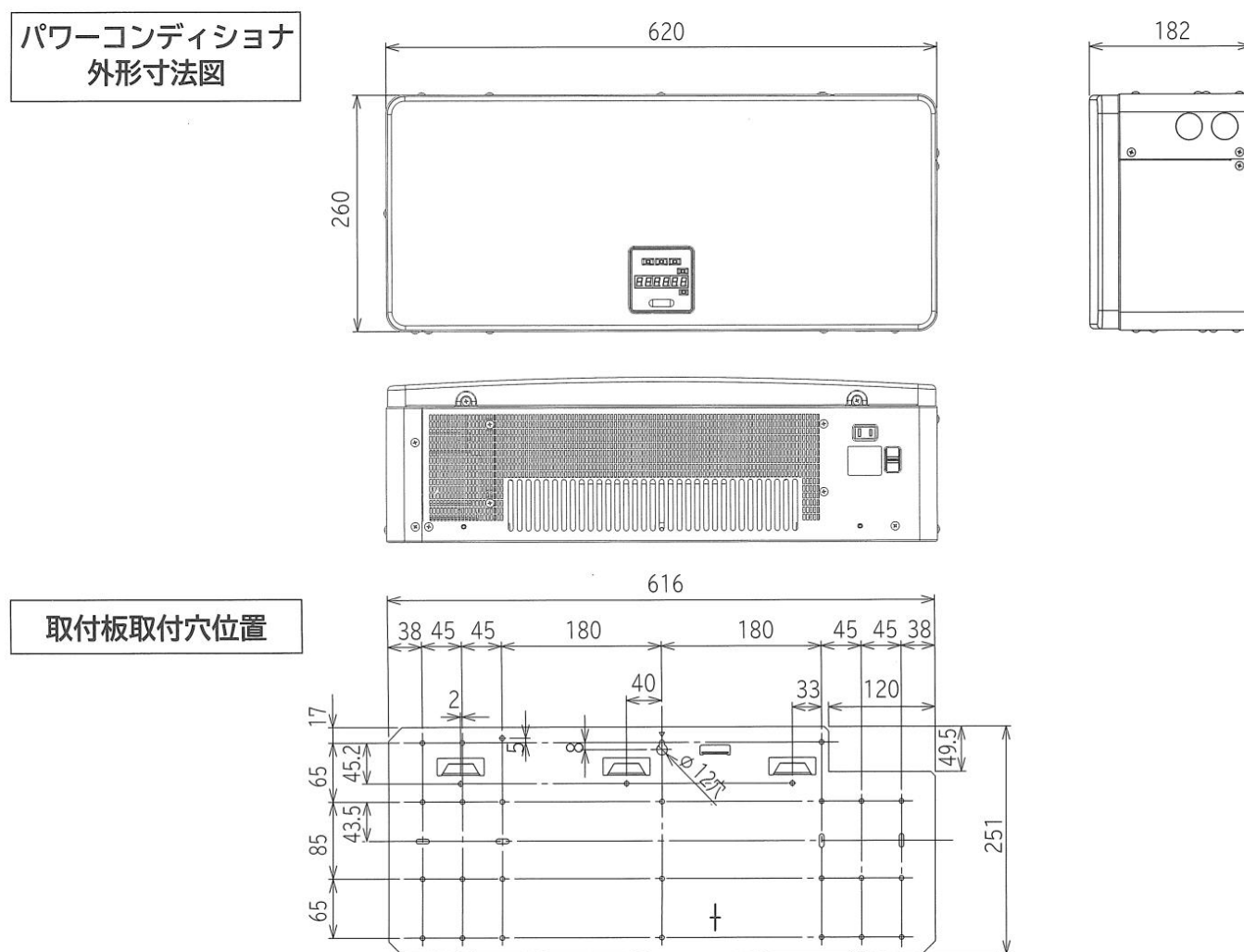
フラグON: パワーコンディショナが異常検出したとき ~ パワーコンディショナ側の異常表示が消え, 再起動待ち(カウントダウン表示)に切り替わるまで  
フラグOFF: 上記以外

※本体表示と故障重要度の関係について

| 故障レベル  | 対象となる表示内容                                                                                | リトライ回数・緊急度                                           |
|--------|------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------|
| L(軽度)  | E011, E012, E013                                                                         | リトライ回数制限なし。サービス対応不要                                  |
| M(中程度) | E001~E005, E009,<br>F001~F003, F005, F006, F009,<br>F010, F012,<br>F101, F103, F108~F111 | 電源投入後, 累積8回リトライ。<br>8回検出で表示継続(フラグは立ち続ける)。→本体スイッチ操作必要 |
| H(重度)  | F007 (直流過電圧(ハードウェア))                                                                     | リトライ無し。1回検出で表示継続(フラグは立ち続ける)。→本体スイッチ操作必要              |
| H(重度)  | F402 (パワコン内通信異常)<br>※外部機器通信の異常ではない                                                       | リトライ無し。1回検出で表示継続。→自動的にパワーコンディショナ再起動                  |
| H(重度)  | F405 (スイッチ異常)<br>F406 (EEPROM異常)                                                         | リトライ無し。1回検出で表示継続。→電源OFF必要。                           |

## 7. 外形寸法図と取付寸法図

### 7. 1 外形寸法図 (単位: mm)



## 7. 2. 取付板寸法図

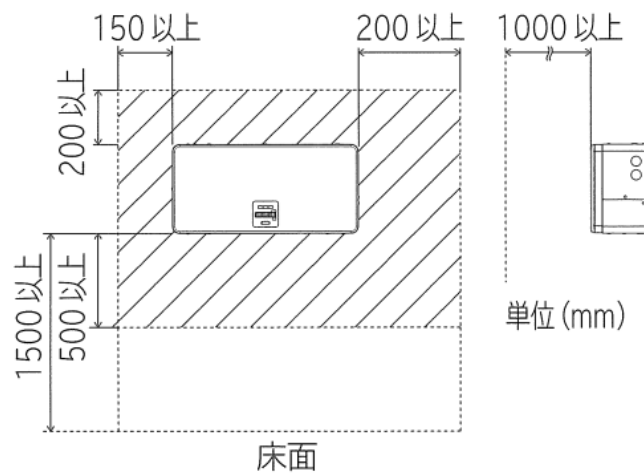


図 7 - 1 壁面取付時の周囲との最低スペース（1 台取付け時）

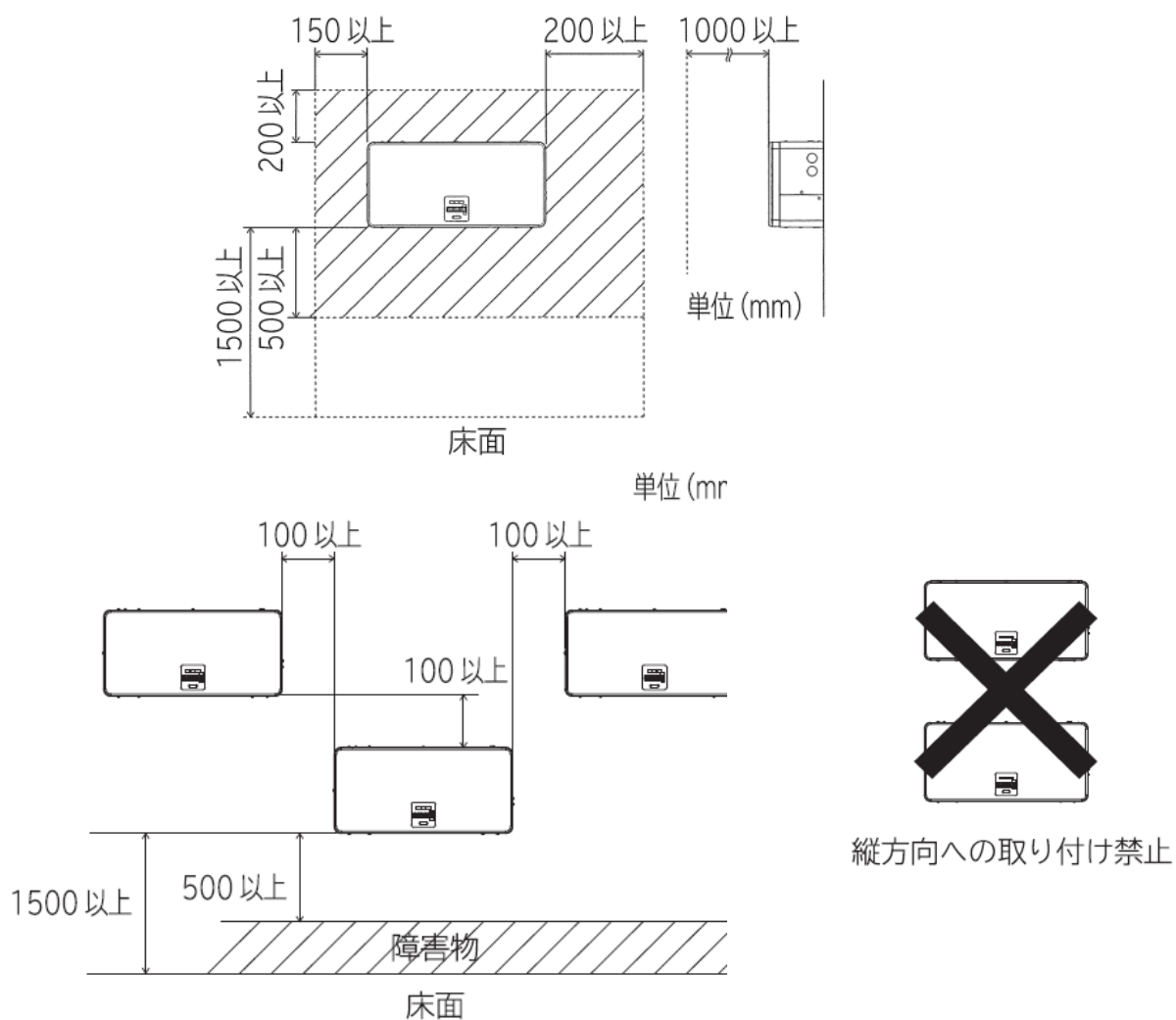
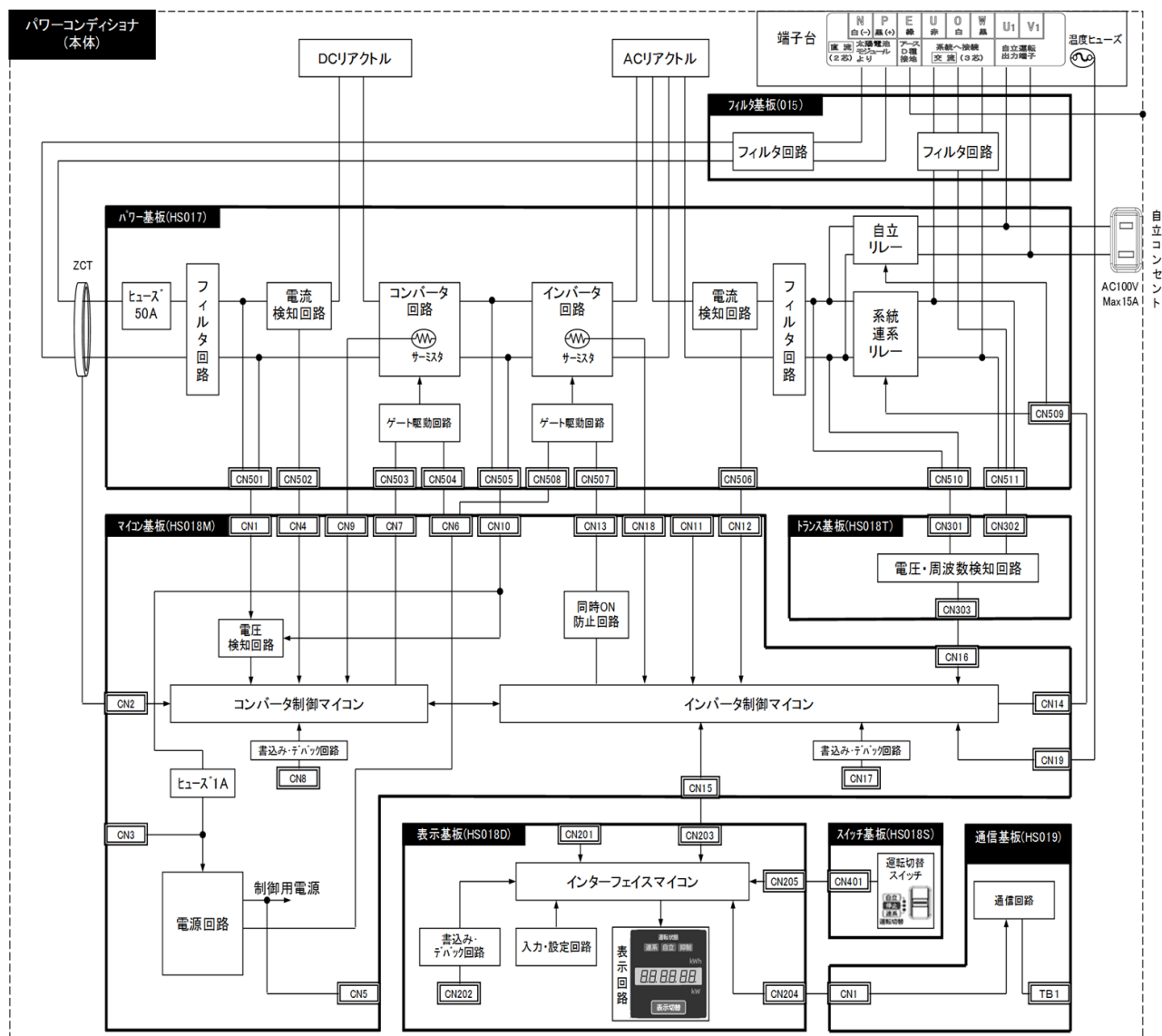


図 7 - 2 壁面取付時の製品同士および周囲との最低スペース（多数台取付け時）

### 7. 3. 回路ブロック図



### 8. (一財) 電気安全環境研究所 (JET) 認証登録番号

MP-0147

登録内容については下記アドレスの登録リストより確認できます。

<http://www.jet.or.jp/products/protection/>